

Sexta Aula de Exercícios

Thais Victa Trevisan – thaistre@ifi.unicamp.br

Problema 17 do Capítulo 3 do livro "Modern Quantum Mechanics" — J.J Sakurai e Jim Napolitano.

A função de onda de uma partícula sujeita a um potencial esfericamente simétrico V(r) é dada por

$$\psi(\vec{r}) = (x + y + 3z) f(r) .$$

- (a) ψ é autofunção de L^2 ? Se sim, qual é o autovalor associado a ela? Se não, quais são os possíveis valores de l que podemos obter ao medir L^2 ?
- (b) Quais são os possíveis valores de m_l que podemos encontrar ao medir L_z ? E com quais probabilidades?
- (c) Suponha que $\psi(\vec{r})$ é uma autofunção do Hamiltoniano do sistema com autovalor E. Como podemos determinar V(r)?

Solução:

• Item (a):

Sabemos que os autoestados de L^2 são $|k, l, m\rangle$ com autovalores $l(l+1)\hbar^2$:

$$L^{2}|k,l,m\rangle = l(l+1)\hbar^{2}|k,l,m\rangle . \tag{1}$$

Sabemos também que, na representação de coordenadas,

$$\langle \vec{r} \mid k, l, m \rangle = \langle r, \theta, \phi \mid k, l, m \rangle = \varphi_k(r) Y_l^m(\theta, \phi) , \qquad (2)$$

lembrando que estamos usando coordenadas esféricas

$$\begin{cases} x = r \sin \theta \cos \phi \\ y = r \sin \theta \sin \phi \\ z = r \cos \theta \end{cases}$$
 (3)

e que $Y_l^m(\theta,\phi)$ correspondem aos harmônicos esféricos,

$$Y_{0}^{0}(\theta,\phi) = \frac{1}{2}\sqrt{\frac{1}{\pi}}$$

$$Y_{1}^{-1}(\theta,\phi) = \frac{1}{2}\sqrt{\frac{3}{2\pi}}\sin\theta e^{-i\phi}$$

$$Y_{1}^{0}(\theta,\phi) = \frac{1}{2}\sqrt{\frac{3}{\pi}}\cos\theta$$

$$Y_{1}^{1}(\theta,\phi) = -\frac{1}{2}\sqrt{\frac{3}{2\pi}}\sin\theta e^{i\phi}$$

$$Y_{2}^{-2}(\theta,\phi) = \frac{1}{4}\sqrt{\frac{15}{2\pi}}\sin^{2}\theta e^{-2i\phi}$$

$$Y_{2}^{-1}(\theta,\phi) = \frac{1}{2}\sqrt{\frac{15}{2\pi}}\sin\theta\cos\theta e^{-i\phi}$$

$$Y_{2}^{0}(\theta,\phi) = \frac{1}{4}\sqrt{\frac{5}{\pi}}\left(3\cos^{2}\theta - 1\right)$$

$$Y_{2}^{1}(\theta,\phi) = -\frac{1}{2}\sqrt{\frac{15}{2\pi}}\sin\theta\cos\theta e^{i\phi}$$

$$Y_{2}^{2}(\theta,\phi) = \frac{1}{4}\sqrt{\frac{15}{2\pi}}\sin^{2}\theta e^{2i\phi}$$

$$\vdots$$

$$\vdots$$

$$(4)$$

desse modo, para descobrirmos se $\psi(\vec{r})$ é autoestado de L^2 , devemos escrevê-la em função dos harmônicos esféricos e, depois aplicar sobre ela o operador L^2 , utilizando (1). Se o resultado for proporcional a $\psi(\vec{r})$, significa que a mesma é autoestado de L^2 .

Levando (3) em $\psi(\vec{r})$, encontramos

$$\psi(r,\theta,\phi) = r f(r) \left(\sin\theta \sin\phi + \sin\theta \cos\phi + \cos\theta \right). \tag{5}$$

Agora, de (4), podemos escrever

$$\sin\theta\sin\phi = i\sqrt{\frac{2\pi}{3}}\left[Y_1^1(\theta,\phi) + Y_1^{-1}(\theta,\phi)\right],\tag{6}$$

$$\sin\theta\cos\phi = \sqrt{\frac{2\pi}{3}} \left[Y_1^{-1} \left(\theta, \phi \right) - Y_1^{1} (\theta, \phi) \right] \tag{7}$$

e

$$\cos\theta = 2\sqrt{\frac{\pi}{3}}Y_1^0(\theta,\phi) \ . \tag{8}$$

Levando (6), (7) e (8) em (5), obtemos

$$\psi(r,\theta,\phi) = rf(r) \left[\sqrt{\frac{2\pi}{3}} (i-1) Y_1^1(\theta,\phi) + \sqrt{\frac{2\pi}{3}} (i+1) Y_1^{-1}(\theta,\phi) + 6\sqrt{\frac{\pi}{3}} Y_1^0(\theta,\phi) \right], \tag{9}$$

que é a representação no espaço de coordenadas do $ket |\psi\rangle$:

$$|\psi\rangle = \sqrt{\frac{2\pi}{3}} (i-1) |k11\rangle + \sqrt{\frac{2\pi}{3}} (i+1) |k1-1\rangle + 6\sqrt{\frac{\pi}{3}} |k10\rangle$$
, (10)

onde usamos

$$\langle \vec{r} \mid klm \rangle = \langle r, \theta, \phi \mid klm \rangle = \langle r \mid k \rangle \langle \theta, \phi \mid lm \rangle = \langle r \mid k \rangle Y_l^m(\theta, \phi)$$

e $\langle r | k \rangle = r f(r)$. Assim, usando (1), obtemos

$$\begin{split} L^2 \left| \psi \right\rangle &= \sqrt{\frac{2\pi}{3}} \left(i - 1 \right) L^2 \left| k11 \right\rangle + \sqrt{\frac{2\pi}{3}} \left(i + 1 \right) L^2 \left| k1 - 1 \right\rangle + 6 \sqrt{\frac{\pi}{3}} L^2 \left| k10 \right\rangle \\ &= 2 \hbar^2 \left[\sqrt{\frac{2\pi}{3}} \left(i - 1 \right) \left| k11 \right\rangle + \sqrt{\frac{2\pi}{3}} \left(i + 1 \right) \left| k1 - 1 \right\rangle + 6 \sqrt{\frac{\pi}{3}} \left| k10 \right\rangle \right] \,. \end{split}$$

Ou seja,

$$L^{2}\left|\psi\right\rangle = 2\hbar^{2}\left|\psi\right\rangle \tag{11}$$

o que quer dizer que $|\psi\rangle$ é autoestado de L^2 com autovalor $l(l+1)\hbar^2=2\hbar^2$. Consequentemente se prepararmos nosso sistema no estado $|\psi\rangle$ e medirmos L^2 , obteremos o resultado l=1 com 100% de certeza.

• Item (b):

Ao medirmos L_z , os possíveis resultados que podemos obter são seus autovalores $m\hbar$. Pela maneira como o estado $|\psi\rangle$ do sistema foi preparado (equação (10)), os únicos valores de m que podemos obter com probabilidades não nulas são m=-1, m=0 e m=1. As probabilidades associadas a cada uma dessas medidas são:

(i) Probabilidade de medir m = -1:

Segundo o quarto postulado da Mecânica Quântica, a probabilidade de medir L_z e encontrar o resultado m=-1 é dada por

$$\mathscr{P}(m=-1) = \frac{\langle \psi | P_{m=-1} | \psi \rangle}{\langle \psi | \psi \rangle}, \tag{12}$$

onde

$$P_{m=-1} = \sum_{k} \sum_{l=1}^{\infty} |k, l, -1\rangle \langle k, l, -1|$$
 (13)

é o projeto no autoestado de L_z correspondente ao autovalor $m\hbar = -\hbar$. Assim

$$\langle \psi | P_{m=-1} | \psi \rangle = \sum_{k} \sum_{l=1}^{\infty} \left| \langle k, l, -1 | \psi \rangle \right|^2 = \left| \langle k, 1, -1 | \psi \rangle \right|^2 = \frac{4\pi}{3}$$

e

$$\left<\psi\,|\,\psi\right> = \frac{2\pi}{3}(i-1)(-i-1) + \frac{2\pi}{3}(i+1)(-i+1) + \frac{36\pi}{3} = \frac{44\pi}{3}\;.$$

Desse modo (t6eq12) resulta em

$$\mathscr{P}(m=-1) = \frac{4}{44} \, . \tag{14}$$

(ii) Probabilidade de medir m = 0:

$$\mathscr{P}(m=0) = \frac{\langle \psi | P_{m=0} | \psi \rangle}{\langle \psi | \psi \rangle} = \frac{3}{44\pi} \left| \langle k, 1, 0 | \psi \rangle \right|^2 = \boxed{\frac{36}{44}}, \tag{15}$$

onde

$$P_{m=0} = \sum_{k} \sum_{l=0}^{\infty} |k, l, 0\rangle \langle k, l, 0| .$$
 (16)

é o projetor no(s) autoestado(s) de L_z correspondente ao autovalor $m\hbar = 0$.

(iii) Probabilidade de medir m = 1:

$$\mathscr{P}(m=1) = \frac{\langle \psi | P_{m=1} | \psi \rangle}{\langle \psi | \psi \rangle} = \frac{3}{44\pi} \left| \langle k, 1, 1 | \psi \rangle \right|^2 = \boxed{\frac{4}{44}}, \tag{17}$$

onde

$$P_{m=1} = \sum_{k} \sum_{l=1}^{\infty} |k, l, 1\rangle \langle k, l, 1| .$$
 (18)

é o projetor no(s) autoestado(s) de L_z correspondente ao autovalor $m\hbar = \hbar$.

Note que, de fato, $\mathcal{P}(m=-1) + \mathcal{P}(m=0) + \mathcal{P}(m=1) = 1$.

• Item (c):

Se o estado $|\psi\rangle$ é uma autofunção do Hamiltoniano do sistema com autovalor de energia E, segue que

$$H|\psi\rangle = E|\psi\rangle , \qquad (19)$$

ou, na representação de coordenadas,

$$-\frac{\hbar^2}{2m}\nabla^2\psi(\vec{r}) + V(r)\psi(\vec{r}) = E\psi(\vec{r}). \tag{20}$$

Em coordenadas esféricas,

$$\nabla^2 = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} . \tag{21}$$

levando (21) em (20) e usando a seguinte notação para reescrever a função de onda (9),

$$\psi(r,\theta,\phi) = R(r)G(\theta,\phi), \qquad (22)$$

com

$$R(r) = rf(r) \quad \text{e} \quad G(\theta,\phi) = \sqrt{\frac{2\pi}{3}} \left(i-1\right) Y_1^1(\theta,\phi) + \sqrt{\frac{2\pi}{3}} \left(i+1\right) Y_1^{-1}(\theta,\phi) + 6\sqrt{\frac{\pi}{3}} Y_1^0(\theta,\phi) \; ,$$

encontramos

$$-\frac{\hbar^2}{2m}\frac{1}{r}\frac{\partial^2}{\partial r^2}\left[rR(r)G(\theta,\phi)\right] + \frac{L^2}{2mr^2}R(r)G(\theta,\phi) + V(r)R(r)G(\theta,\phi) = ER(r)G(\theta,\phi), \qquad (23)$$

pois, na representação de coordenadas¹,

$$L^{2} = -\hbar^{2} \left(\frac{\partial^{2}}{\partial \theta^{2}} + \frac{1}{\tan \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin^{2} \theta} \frac{\partial^{2}}{\partial \phi^{2}} \right). \tag{24}$$

Agora, lembrando que $\psi(r,\theta,\phi)$ é autoestado de L^2 com autovalor $2\hbar^2$, (24) fica

$$-\frac{\hbar^2}{2m}\frac{1}{r}\frac{\partial^2}{\partial r^2}\left[rR(r)G(\theta,\phi)\right] + \frac{\hbar^2}{mr^2}R(r)G(\theta,\phi) + V(r)R(r)G(\theta,\phi) = ER(r)G(\theta,\phi) ,$$

¹Vide Cohen-Tannoudji, volume 1, página 662.

de modo que podemos cartar a dependência angular $G(\theta,\phi)$. Isto é,

$$-\frac{\hbar^2}{2m}\frac{1}{r}\frac{d^2}{dr^2}\left[r^2f(r)\right] + \frac{\hbar^2}{mr}f(r) + V(r)rf(r) = Erf(r). \tag{25}$$

Como f(r) e E são conhecidos, para determinar V(r) basta isolá-lo em (25). Antes disso, vamos calcular explicitamente

$$-\frac{\hbar^2}{2m}\frac{1}{r}\frac{d^2}{dr^2} = -\frac{\hbar^2}{2mr}\left[2f(r) + 4rf'(r) + r^2f''(r)\right],\tag{26}$$

com

$$f'(r) = \frac{df(r)}{dr}$$
 e $f''(r) = \frac{d^2f(r)}{d^2r}$.

Levando (26) em (25) e isolando V(r), encontramos:

$$V(r) = E + \frac{\hbar^2}{2mrf(r)} \left[4f'(r) + rf''(r) \right].$$
 (27)