

Segunda Derivadas.

Em eletromagnetismo, assim como quando dermos
encontrar as equações de movimento de uma partícula,
é necessário o uso da 2ª ordem.

5 casos possíveis:

① Divergente do gradiente: $\nabla \cdot (\nabla T)$

② Rotacional do gradiente: $\nabla \times (\nabla T)$

③ Gradiente do Divergente: $\nabla (\nabla \cdot \vec{v})$

④ Divergente do Rotacional: $\nabla \cdot (\nabla \times \vec{v})$

⑤ Rotacional do Rotacional: $\nabla \times (\nabla \times \vec{v})$

Em particular, o Divergente do gradiente é o Laplaciano
de um campo Escalar.

$$\nabla \cdot (\nabla T) = \nabla^2 T \equiv \frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial z^2}$$

O rotacional do gradiente é sempre ZERO!

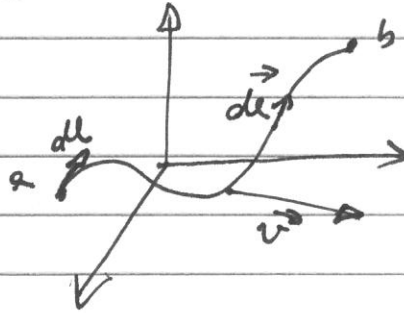
$$\nabla \times (\nabla T) = 0 \quad (\text{Sempre!})$$

Também $\nabla \cdot (\nabla \times \vec{v}) = 0 \quad (\text{sempre!})$

Cálculo Integral.

a) Integral de Linha

$$\int_a^b \vec{v} \cdot d\vec{l}$$



$$\text{Se } \vec{a} = \vec{b}$$

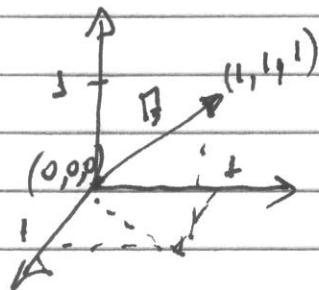
$$\oint \vec{v} \cdot d\vec{l}$$

Exemplo de integral de linha é o $W = \int \vec{F} \cdot d\vec{l}$

Quando a ~~força~~ integral independe do caminho, dizemos que a força é conservativa. Não faltará oportunidades p/ examinar, profundamente, este caso especial durante as próximas aulas.

Exemplo: 1.28c Calcule a $\int_{(0,0,0)}^{(1,1,1)} \vec{v} \cdot d\vec{l}$
reto diagonal
principal.
 (1_3)

$$\vec{v} = x^2 \hat{x} + 2yz \hat{y} + y^2 \hat{z}$$



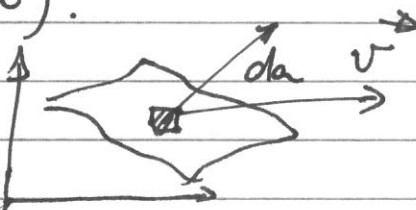
$$x=y=z \therefore dx=dy=dz$$

$$\begin{aligned} \vec{v} \cdot d\vec{l} &= x^2 dx + 2yz dy + y^2 dz \\ &= x^2 dx + 2x^2 dx + x^2 dx \\ &= 4x^2 dx \end{aligned}$$

$$\int_{x=0}^{x=1} \vec{v} \cdot d\vec{l} = \int_0^1 4x^2 dx = \left. \frac{4}{3} x^3 \right|_0^1 = \frac{4}{3}$$

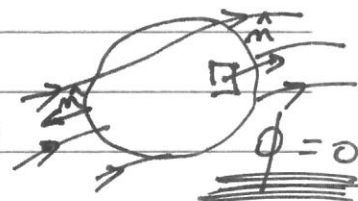
b) Integral de Superfície (Fluxo).

$$\phi = \int_S \vec{v} \cdot d\vec{a}$$



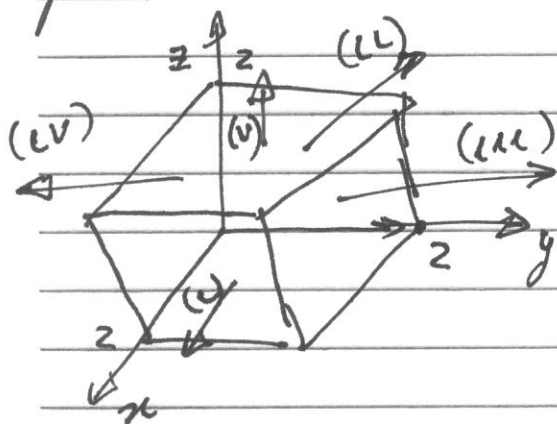
o/ superfície fechada (balão):

$$\phi = \oint \vec{v} \cdot d\vec{a} ; \text{ Mas, sem fonte no interior}$$



Exemplo 1.7 // Calcular o Integral de superfície o/

o vetor $\vec{v} = 2xz\hat{x} + (x+2)y\hat{y} + y(z^2-3)\hat{z}$ nas
as superfícies do cubo na figura 1.23 com exceto do
fundo.



$$(I) \quad x=2, \quad d\vec{a} = dydz\hat{x}$$

$$\vec{v} \cdot d\vec{a} = 2xz \, dydz = 4z \, dydz$$

$$\int \vec{v} \cdot d\vec{a} = 4 \int_0^2 dy \int_0^2 z \, dz$$

$$= 4(z=0) \left(\frac{z^2}{2} \right) \Big|_0^2$$

$$= 4 \cdot 4 = 16$$

$$(II) \quad x=0 \quad dz = -dydz\hat{x} ; \quad \vec{v} \cdot d\vec{a} = -2xz \, dydz = 0$$

por $x=0$

$$\int \vec{v} \cdot d\vec{a} = 0$$

(II)

(iii) $y = z \quad d\vec{a} = dx dz \hat{y} ; \quad \vec{v} \cdot d\vec{a} = (x+z) dx dz \therefore$

(iii) $\int \vec{v} \cdot d\vec{a} = \int_0^2 (x+z) dx \int_0^2 dz = \int_0^2 \left[\frac{x^2}{2} + zx \right]_0^2 dz = 12$

(iv) $y = 0 \quad d\vec{a} = -dx dz \hat{y} \therefore \int \vec{v} \cdot d\vec{a} = -12$

(v) $z = z ; \quad d\vec{a} = dx dy \hat{z} \quad \vec{v} \cdot d\vec{a} = y (z^2 \hat{z}) dx dy$

$\therefore \vec{v} \cdot d\vec{a} = y dx dy \therefore \int \vec{v} \cdot d\vec{a} = \int_0^2 dz \int_0^2 y dy$
 $= 2 \left[\frac{y^2}{2} \right]_0^2 = 4$

$\therefore \int_{\text{superfície}} \vec{v} \cdot d\vec{a} = 16 + 0 + 12 - 12 + 4 = 20$

(c) Integral de Volume.

$\int T dV \quad \text{onde } dV = dx dy dz$

T pode ser um escalar: (exemplo uma densidade de massa, densidade)
 Exemplo uma densidade de massa, densidade, carga, etc.

$M = \int \rho dV$
 ou em alguns casos em vetores

$\int \vec{v} \cdot dV = \hat{x} \int v_x dV + \hat{y} \int v_y dV + \hat{z} \int v_z dV$

Teorema Fundamental do Cálculo.

$$\int_a^b \underbrace{\left(\frac{df}{dx}\right)}_{F(x)} dx = f(b) - f(a)$$

ou

$$\boxed{\int_a^b F(x) = f(b) - f(a)}$$

Para demonstrar isto é só usar a definição de derivada e realizar uma soma discreta entre (a) e (b).

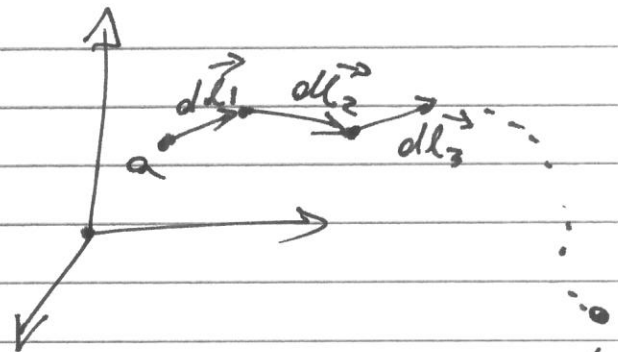
Se aplicarmos no caso do Gradiente ficará ainda mais interessante.

Teorema fundamental do Gradiente

$$\Delta T_1 = (\vec{\nabla} T) \cdot \Delta \vec{\ell}_1$$

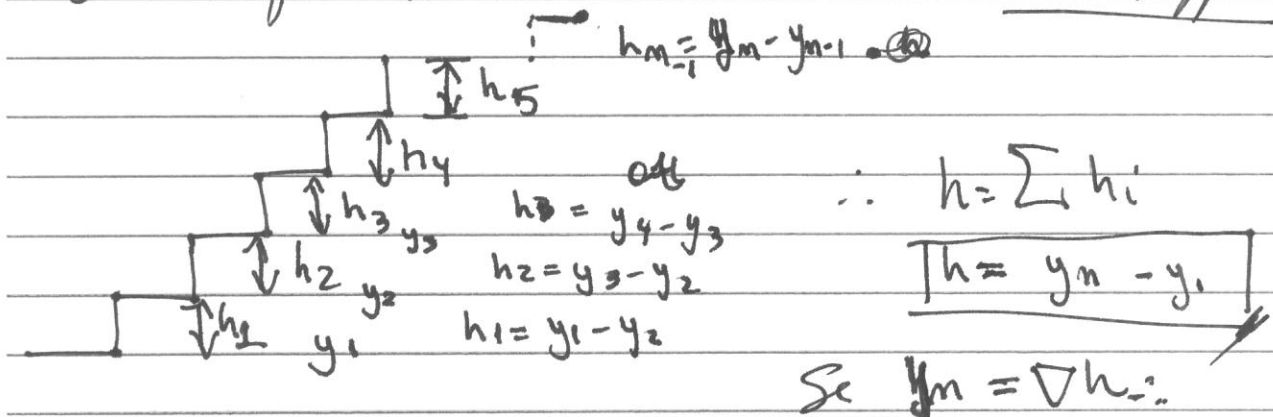
$$\Delta T_2 = (\vec{\nabla} T) \cdot \Delta \vec{\ell}_2$$

$$\Delta T_i = (\vec{\nabla} T) \cdot \Delta \vec{\ell}_i$$



$$\boxed{\int_a^b (\vec{\nabla} T) \cdot d\vec{\ell} = \lim_{\Delta \vec{\ell}_i \rightarrow 0} \sum (\vec{\nabla} T) \cdot \Delta \vec{\ell}_i = T(\vec{b}) - T(\vec{a})}$$

O Exemplo de medir a altura da Torre Eiffel



Se $y_m = \nabla h$:

$$\therefore \text{Então } h = \int_a^b \nabla h \cdot d\vec{l} = h(b) - h(a)$$

Corolário 1 $\int_a^b \nabla T \cdot d\vec{l}$ independente do caminho!

Corolário 2

$$\oint \nabla T \cdot d\vec{l} = 0$$

$$\text{pois } = T(b) - T(a)$$

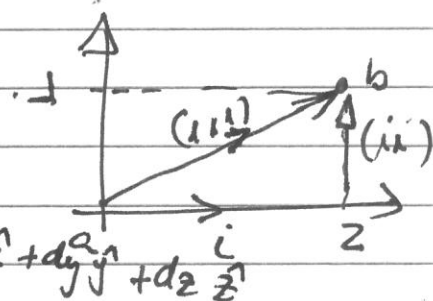
$$\text{se } b = a$$

$$= 0 //$$

Exemplo 1.9 Verificar o Teorema

$$T = xy^2 \text{ de } \vec{a} = (0,0,0) \text{ até } b = (2,1,0)$$

Dos caminhos:



$$\nabla T = y^2 \hat{x} + 2xy \hat{y}; \quad d\vec{l} = dx \hat{x} + dy \hat{y} + dz \hat{z}$$

$$(i) \quad y=0, \quad \vec{l} = dx \hat{x} \quad \therefore \nabla T \cdot d\vec{l} = y^2 dx = 0$$

$$(11) \quad x=2; \quad d\vec{l}=dy \hat{y}; \quad \vec{\nabla} T \cdot d\vec{l} = 2xy dy = 4y dy$$

$$\therefore \int_{(11)} \vec{\nabla} T \cdot d\vec{l} = \int_0^2 4y dy = 2y^2 \Big|_0^2 = 2$$

$$\therefore \int_{\vec{a} \rightarrow \vec{b}} \vec{\nabla} T \cdot d\vec{l} = 2 = T(\vec{b}) - T(\vec{a}) = 2 \cdot 2^2 - 0 \cdot 0^2 = 2$$

(1) + (11)

É trivial montar pelo caminho (111)

$$(111) \quad y = \frac{1}{2}x \Rightarrow dy = \frac{1}{2}dx$$

$$d\vec{l} = dx \hat{x} + dy \hat{y}$$

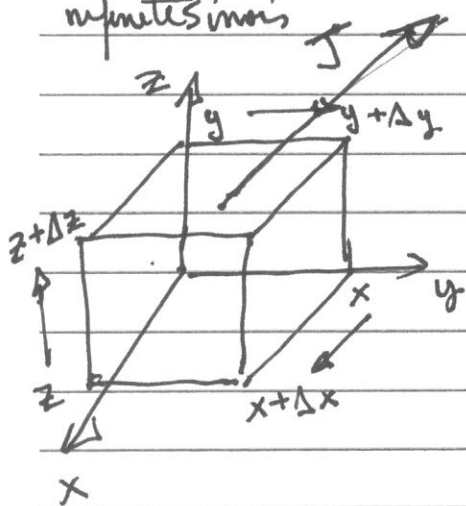
$$\vec{\nabla} T \cdot d\vec{l} = y^2 dx + 2xy dy = \frac{1}{4}x^2 dx + 2x \cdot \frac{1}{2}x \cdot \frac{1}{2} dx$$

$$\vec{\nabla} T \cdot d\vec{l} = \frac{3}{4}x^2 dx \quad \therefore \int_{(111)} \vec{\nabla} T \cdot d\vec{l} = \int_0^2 \frac{3}{4}x^2 dx$$

$$= \frac{3}{4} \frac{x^3}{3} \Big|_0^2 = 2$$

Teorema Fundamental de Divergência

Calcular o Fluxo em uma sup. fechada de dimensões infinitesimais



Terms:

$$\begin{aligned} \phi_s = & \left[\frac{J_x(x+\Delta x, \bar{y}, \bar{z}) - J_x(x, \bar{y}, \bar{z})}{\Delta x} \right] (\Delta y \Delta z) \\ & + \left[\frac{J_y(\bar{x}, y+\Delta y, \bar{z}) - J_y(\bar{x}, y, \bar{z})}{\Delta y} \right] (\Delta x \Delta z) \Delta y \\ & + \left[\frac{J_z(\bar{x}, \bar{y}, z+\Delta z) - J_z(\bar{x}, \bar{y}, z)}{\Delta z} \right] (\Delta x \Delta y) \Delta z \end{aligned}$$

Se dividirmos tudo por $\Delta x \Delta y \Delta z$ e tomarmos o limite.

$$\frac{\Delta \phi_s}{\Delta V \rightarrow 0} = \frac{d\phi_s}{dV} = \frac{\partial J_x}{\partial x} + \frac{\partial J_y}{\partial y} + \frac{\partial J_z}{\partial z}$$

↳ Este fluxo infinitesimal é o divergente

$$\boxed{\nabla \cdot \vec{J}}$$

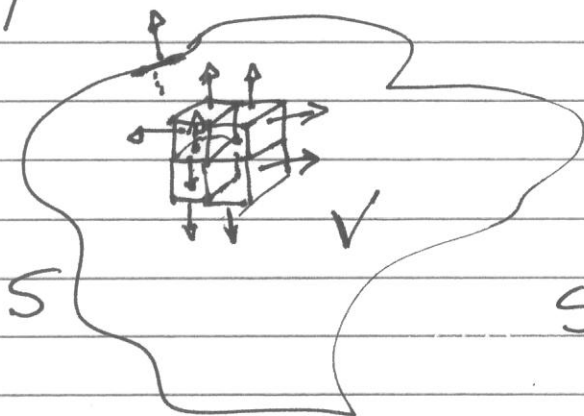
∇ a superfície fechada $\phi = \oint \vec{J} \cdot d\vec{a}$

mas o fluxo também é igual a $\phi = \int_{\text{vol}(S)} (\nabla \cdot \vec{J}) dV$

$$\therefore \oint_S \vec{J} \cdot d\vec{s} = \int_{\text{volume}(S)} \nabla \cdot \vec{J} dV$$

Teorema de Gauss

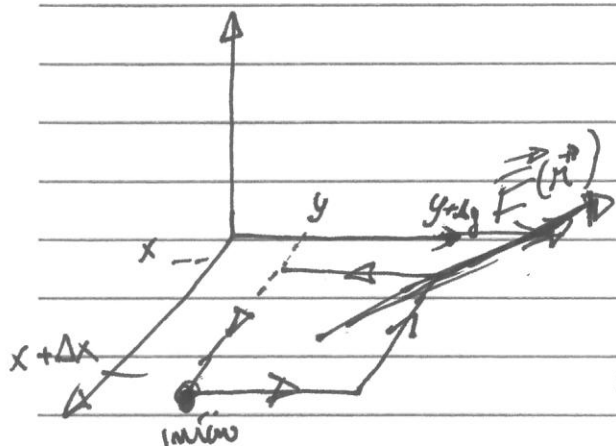
A prova consiste em somar muitos volumes infinitesimais.



Almo superfície de um "cubinho" cancela o fluxo com a do "cubo" vizinho, restando apenas a superfície limitante S que engloba o volume (V)

Veja a solução do Exemplo 1.10 do livro.
Faça o Exercício 1.32.

Teorema fundamental do Rotacional



$$\oint \vec{E}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} =$$

$$= E_y(x+\Delta x, \bar{y}) \Delta y - E_x(\bar{x}, y+\Delta y) \Delta x \\ - E_y(\bar{x}, \bar{y}) \Delta y + E_x(\bar{x}, y) \Delta x$$

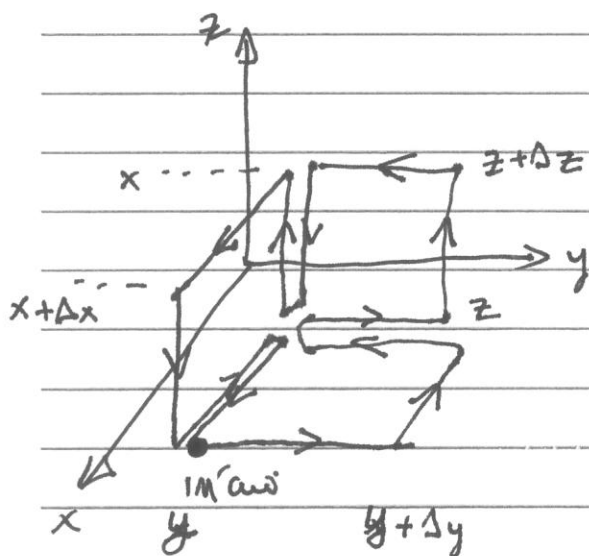
$$= \left[\frac{E_y(x+\Delta x, \bar{y}) - E_y(\bar{x}, \bar{y})}{\Delta x} \right] \Delta y \Delta x$$

$$- \left[\frac{E_x(\bar{x}, y+\Delta y) - E_x(\bar{x}, y)}{\Delta y} \right] \Delta x \Delta y$$

No limite de $\Delta x \Delta y \rightarrow 0$

$$= \left(\frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right) dx dy$$

É possível fazer isto q/ um caminho 3-D



$$\oint_{\Gamma} \vec{E} \cdot d\vec{\ell} = \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ E_x & E_y & E_z \end{vmatrix} \cdot d\vec{\ell}$$

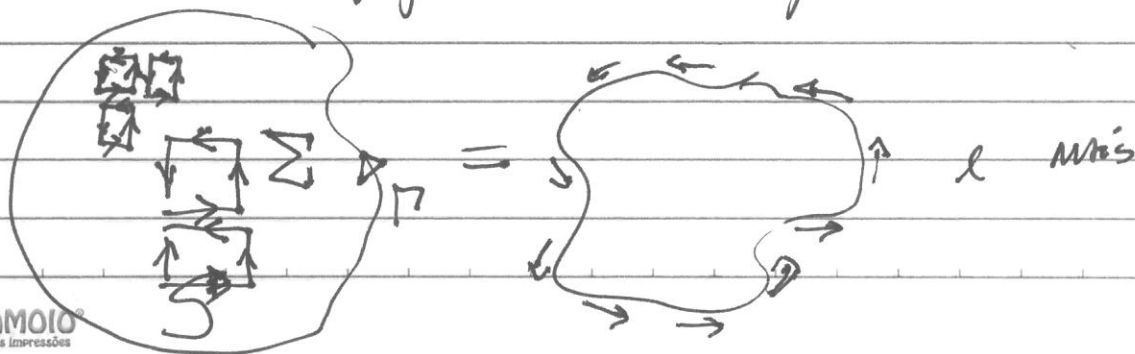
$$d\vec{\ell} = dy dz \hat{x} + dx dz \hat{y} + dx dy \hat{z}$$

$$\vec{E} = \vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r})$$

Então a integral infinitesimal $\oint \vec{E} \cdot d\vec{\ell}$ é

o fluxo de um vetor $\vec{J} = \vec{\nabla} \times \vec{E}(\vec{r})$ na área $d\vec{\ell}$ com circuito $d\vec{\ell}$ definido por Γ

Se considerarmos o contorno limitado Γ se considerarmos a superfície delimitada pelo caminho Γ no caso de uma soma de pequenos círculos infinitesimais.



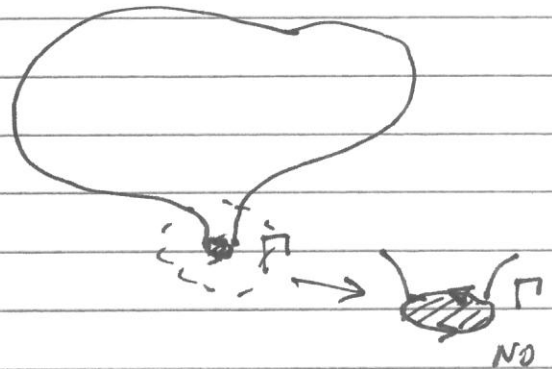
Note que a área não precisa ser plana!



$$\int_S (\nabla \times \vec{E}) \cdot d\vec{A} = \oint_{\Pi} \vec{E} \cdot d\vec{e}$$

Corolário 1: $\int (\nabla \times \vec{E}) \cdot d\vec{A}$ só depende do laço de contorno à superfície, mas da particular superfície usada

Corolário 2: $\oint (\nabla \times \vec{E}) \cdot d\vec{A} = 0$ p/ qualquer superfície fechada.



limite,

$$|\vec{r}| \rightarrow 0 \therefore$$

$$\oint_{\Pi} \vec{E} \cdot d\vec{e} = 0$$

Integração por Partes

Usa a regra da derivada de produto de funções:

$$\frac{d}{dx}(fg) = f\left(\frac{dg}{dx}\right) + g\left(\frac{df}{dx}\right)$$

$$\therefore \int_a^b \frac{d}{dx}(fg) dx = fg \Big|_a^b \stackrel{\text{T. Fundamental do Cálculo}}{=} \int_a^b f\left(\frac{dg}{dx}\right) dx + \int_a^b g\left(\frac{df}{dx}\right) dx$$

$$\therefore \left[\int_a^b f\left(\frac{dg}{dx}\right) dx = - \int_a^b g\left(\frac{df}{dx}\right) dx + fg \Big|_a^b \right]$$

Podemos explorar o mesmo conceito q/ os Teoremas fundamentais.

$$\nabla \cdot (f \vec{A}) = f(\nabla \cdot \vec{A}) + \vec{A} \cdot \nabla f \quad \text{aplicando Gauss.}$$

$$\begin{aligned} \therefore \int_V \nabla \cdot (f \vec{A}) dV &= \int_V f(\nabla \cdot \vec{A}) dV + \int_V \vec{A} \cdot (\nabla f) dV \\ &= \oint_S f \vec{A} \cdot d\vec{a} \end{aligned}$$

$$\therefore \left[\int_V f(\nabla \cdot \vec{A}) dV = \oint_S f \vec{A} \cdot d\vec{a} - \int_V \vec{A} \cdot (\nabla f) dV \right]$$

Note que a última equação foi a integral do volume de um produto de uma função f com um gradiente de um vetor ($f \nabla \cdot \vec{A}$), que é uma integral do produto escalar de dois vetores; o vetor $\vec{A}$ com o gradiente da função f . ($\vec{A} \cdot \nabla f$).

Porque o lugar de um sinal de menos é a condição de contorno que neste caso é a Superfície do Volume em questão !!

Isto não muito comum !!

Coordenadas Curvilíneas