

- A equação (1.51) correta é:

$$fem = \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{\ell} = -\frac{d}{dt} \Phi_B = -\frac{d}{dt} \iint_S \vec{B} \cdot d\vec{\ell}$$

- A equação (3.21) correta é:

$$\begin{aligned} \nabla_2(\hat{r}_{12} \cdot d\vec{\ell}_2) &= -\frac{d\vec{\ell}_2}{r_{12}} + (\hat{r}_{12} \cdot d\vec{\ell}_2) \frac{\hat{r}_{12}}{r_{12}} \\ &+ \frac{1}{r_{12}} \left[(x_1 - x_2) \nabla_2 dl_{2x} + (y_1 - y_2) \nabla_2 dl_{2y} + (z_1 - z_2) \nabla_2 dl_{2z} \right] \end{aligned}$$

- Página 75, o texto da sétima linha deveria ser:

“(C) Use os exercícios 3.5 e 3.6 e aplique novamente ∇_1 em G para mostrar que (usando (3.22))”

- A equação (4.23) correta é:

$$\vec{v}_{2+} \equiv \frac{d\vec{r}_{2+}}{dt} = \vec{v}_{2+d}$$

- A equação (4.29) correta é:

$$\begin{aligned} fem_{12} &= -\frac{\mu_0}{4\pi} \iint_{C_1} \iint_{C_2} \left\{ 2I_1 \frac{(\vec{V} \cdot d\vec{\ell}_1)(\hat{r}_{12} \cdot d\vec{\ell}_2)}{r_{12}^2} - 3I_1 \frac{(\hat{r}_{12} \cdot \vec{V})(\hat{r}_{12} \cdot d\vec{\ell}_1)(\hat{r}_{12} \cdot d\vec{\ell}_2)}{r_{12}^2} \right. \\ &+ \frac{\partial}{\partial t} \left[I_1 \frac{(\hat{r}_{12} \cdot d\vec{\ell}_1)(\hat{r}_{12} \cdot d\vec{\ell}_2)}{r_{12}} \right] - I_1 \frac{(\hat{r}_{12} \cdot d\vec{\ell}_2)}{r_{12}} \frac{\partial}{\partial t} (\hat{r}_{12} \cdot d\vec{\ell}_1) \\ &\left. - I_1 \frac{(\hat{r}_{12} \cdot d\vec{\ell}_1)}{r_{12}} \frac{\partial}{\partial t} (\hat{r}_{12} \cdot d\vec{\ell}_2) + I_1 \frac{(\hat{r}_{12} \cdot d\vec{\ell}_1)(\hat{r}_{12} \cdot d\vec{\ell}_2)}{r_{12}^2} \frac{\partial r_{12}}{\partial t} \right\} \end{aligned}$$

- Página 95, o texto da décima-terceira linha deveria ser:

“Uma distinção fundamental que ocorre entre as forças de Weber e de Lorentz é que enquanto a força de Weber depende da aceleração da carga de prova na forma $(\hat{r}_{12} \cdot \vec{a}_1)\hat{r}_{12}$, a força de Lorentz não depende da aceleração \vec{a}_1 da carga de prova.”

- Pág. 113, a décima linha deve ser:

$$0, \vec{a}_{2+} = 0, \vec{v}_{2-} = -V_D \hat{z}, \vec{a}_{2-} = 0. \text{ Use ainda } \vec{r}_1 = x_1 \hat{x} + y_1 \hat{y}, \vec{v}_1 = v_{1x} \hat{x} + v_{1y} \hat{y} + v_{1z} \hat{z},$$

- Pág. 113, a décima quarta e a décima quinta linha devem ser:

$$x_1 = \rho_1 \cos \varphi_1, y_1 = \rho_1 \sin \varphi_1, \hat{\rho}_1 = \hat{x} \cos \varphi_1 + \hat{y} \sin \varphi_1, \hat{\varphi}_1 = -\hat{x} \sin \varphi_1 + \hat{y} \cos \varphi_1,$$

e que

$$\vec{G}_1 \times \vec{G}_2 = (G_{1y} G_{2z} - G_{1z} G_{2y}) \hat{x} + (G_{1z} G_{2x} - G_{1x} G_{2z}) \hat{y} + (G_{1x} G_{2y} - G_{1y} G_{2x}) \hat{z}.$$