

F 689 – Mecânica Quântica I

2º Semestre de 2021

28/11/2021

Aula 26

Aulas passadas

Definição geral de momento angular: 3 operadores tais que

$$\begin{aligned}[J_x, J_y] &= i\hbar J_z \\ [J_y, J_z] &= i\hbar J_x \\ [J_z, J_x] &= i\hbar J_y\end{aligned}$$

Módulo quadrado do momento angular: $J^2 = J_x^2 + J_y^2 + J_z^2$

$$[J^2, J_i] = 0$$

Assim, escolheremos J^2 e, por exemplo, J_z , para formar um par de operadores que comutam.

Aulas passadas

Auto-vetores simultâneos de J^2, J_z :

$$J^2 |k, j, m\rangle = j(j+1)\hbar^2 |k, j, m\rangle$$
$$J_z |k, j, m\rangle = m\hbar |k, j, m\rangle$$

onde k distingue entre os auto-vetores diferentes com mesmo (j, m) .
Os valores possíveis de (j, m) são:

$$j = 0, \frac{1}{2}, 1, \frac{3}{2}, 2, \frac{5}{2}, \dots$$
$$m = -j, -j+1, \dots, j-1, j$$

Para cada j , há $2j+1$ valores possíveis de m .

Aulas passadas

Base padrão: $[k = 1, 2, \dots, g(j)]$ $\langle k', j', m' | k, j, m \rangle = \delta_{k,k'} \delta_{j,j'} \delta_{m,m'}$

$$\sum_j \sum_{m=-j}^{+j} \sum_{k=1}^{g(j)} |k, j, m\rangle \langle k, j, m| = \mathbb{1}$$

Ação **universal** dos operadores **J** na base padrão:

$$J^2 |k, j, m\rangle = j(j+1)\hbar^2 |k, j, m\rangle$$

$$J_z |k, j, m\rangle = m\hbar |k, j, m\rangle$$

$$J_+ |k, j, m\rangle = \sqrt{j(j+1) - m(m+1)} \hbar |k, j, m\rangle \downarrow$$

$$J_- |k, j, m\rangle = \sqrt{j(j+1) - m(m-1)} \hbar |k, j, m\rangle \downarrow$$

$$\mathcal{D}_x, \mathcal{D}_y$$

Aulas passadas

Momento angular orbital: $\mathbf{L} = \mathbf{R} \times \mathbf{P}$

Operadores \mathbf{L} na representação de posição (em coordenadas esféricas):

(r, θ, ϕ)

$$L_x = i\hbar \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{\cos \phi}{\tan \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \right)$$

$$L_y = i\hbar \left(-\cos \theta \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{\sin \phi}{\tan \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \right)$$

$$L_{\pm} = \hbar e^{\pm i\phi} \left(\pm \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{i}{\tan \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} \right)$$

$$L_z = -i\hbar \frac{\partial}{\partial \phi}$$

$$L^2 = -\hbar^2 \left[\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \right]$$

Aula passada

Auto-funções simultâneas de L^2 e L_z :

$$\begin{aligned} - \left[\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \right] \psi(r, \theta, \phi) &= l(l+1) \psi(r, \theta, \phi) \\ -i \frac{\partial}{\partial \phi} \psi(r, \theta, \phi) &= m \psi(r, \theta, \phi) \end{aligned}$$

m e l só pode assumir valores inteiros.

$$\psi(r, \theta, \phi) = R_{kl}(r) Y_{lm}(\theta, \phi)$$

$$Y_{ll}(\theta, \phi) = \frac{(-1)^l}{2^l l!} \sqrt{\frac{(2l+1)!}{4\pi}} (\sin \theta)^l e^{il\phi}$$

$$Y_{lm}(\theta, \phi) = \left[\frac{L_-}{\hbar \sqrt{l(l+1) - m(m-1)}} \right]^{(l-m)} Y_{ll}(\theta, \phi)$$

→ HARMÔNICOS ESFERICOS

Aula passada

Ortonormalização: $\int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \sin \theta d\theta Y_{l'm'}^*(\theta, \phi) Y_{lm}(\theta, \phi) = \delta_{l,l'} \delta_{m,m'}$

Expansão de funções de (θ, ϕ) : $f(\theta, \phi) = \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l c_{l,m} Y_{lm}(\theta, \phi)$
 $c_{l,m} = \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \sin \theta d\theta Y_{l'm'}^*(\theta, \phi) f(\theta, \phi)$

Fechamento: $\sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l Y_{lm}^*(\theta', \phi') Y_{lm}(\theta, \phi) = \frac{1}{\sin \theta} \delta(\theta - \theta') \delta(\phi - \phi')$

Complexo conjugado: $Y_{l,m}^*(\theta, \phi) = (-1)^m Y_{l,-m}(\theta, \phi)$

Inversão espacial: **r→-r** $Y_{l,m}(\pi - \theta, \phi + \pi) = (-1)^l Y_{l,m}(\theta, \phi)$

Aula passada

Valores esperados: $|l, \ell, m\rangle$

$l=2, m=-2, -1, 0, +1, +2$

$$\langle L_x \rangle = 0$$

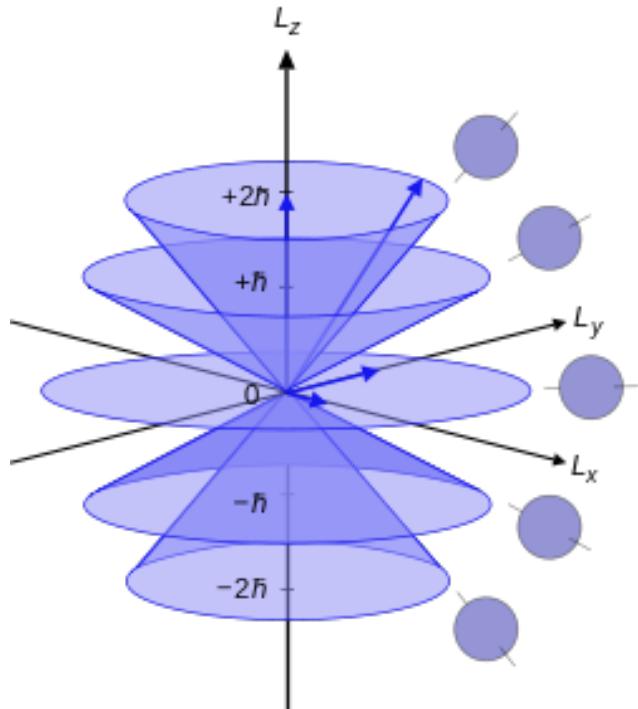
$$\langle L_y \rangle = 0$$

$$\langle L_x^2 \rangle = \frac{\hbar^2}{2} [l(l+1) - m^2]$$

$$\langle L_y^2 \rangle = \frac{\hbar^2}{2} [l(l+1) - m^2]$$

$$\Delta L_x = \sqrt{l(l+1) - m^2} \frac{\hbar}{\sqrt{2}}$$

$$\Delta L_y = \sqrt{l(l+1) - m^2} \frac{\hbar}{\sqrt{2}}$$



MÓDULO: $\sqrt{2(l+1)} \hbar$

COMPONENTE z : $m\hbar$

Probabilidades de medidas de L^2 e L_z

Suponha dada uma **função de estado**: $\psi(r, \theta, \phi)$

PARA ISSO, É INTERESSANTE OLHAR PARA BASE PADRÃO,
 (k, l, m) , CUJA FUNÇÃO DE ONDA PODE SER ESCRITA COMO:

$$\langle r, \theta, \phi | k, l, m \rangle = R_{kl}(r) Y_{lm}(\theta, \phi)$$

SEM ESPECIFICAR A PARTE RADIAL.

VAMOS ASSUMIR A ORTONORMALIZAÇÃO SEPARADA

$$\int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \sin \theta d\theta Y_{l'm'}^*(\theta, \phi) Y_{lm}(\theta, \phi) = \delta_{l,l'} \delta_{m,m'}$$

$$\int_0^\infty r^2 dr R_{k'l}^*(r) R_{kl}(r) = \delta_{k,k'}$$

NOTEM QUE TEMOS O MESMO E NA ULTIMA
EXPRESSÃO

ASSIM, PODEMOS EXPANDIR QUALQUER ESTADO:

$$|\psi\rangle = \sum_{k, \ell, m} c_{k, \ell, m} |k, \ell, m\rangle ; \quad \sum_{k, \ell, m} |c_{k, \ell, m}|^2 = 1$$

$\hookrightarrow \sum_{\ell=0}^{\infty} \sum_{m=-\ell}^{\ell} \sum_{k=1}^{g(\ell)}$

NA REPRESENTAÇÃO DE POSIÇÃO:

$$\psi(r, \theta, \phi) = \sum_{k, \ell, m} c_{k, \ell, m} R_{k\ell}(r) Y_{\ell m}(\theta, \phi)$$

ONDE:

$$c_{k, \ell, m} = \langle k, \ell, m | \psi \rangle$$

$$= \int_0^{\infty} r^2 dr \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta R_{k\ell}^*(r) Y_{\ell m}^*(\theta, \phi) \psi(r, \theta, \phi)$$

Probabilidades de medidas de L^2 e L_z

Método 1: Supondo que temos uma base $R_{kl}(r)$.

$$\text{DADO } |\psi\rangle = \sum_{k\ell m} c_{k\ell m} |k\ell m\rangle$$

Do POSTULADO 4:

$$P_{L^2, L_z} (l, m) = \sum_{k=1}^{g(l)} |\langle k\ell m | \psi \rangle|^2 = \sum_{k=1}^{g(l)} |c_{k\ell m}|^2$$

ADICIONALMENTE, SE MEDIRMOS APENAS L^2 :

$$P_{L^2} (l) = \sum_{k=1}^{g(l)} \sum_{m=-l}^{+l} |c_{k\ell m}|^2$$

FINALMENTE, SE MEDIRMOS APENAS L_z :

$$P_{L_z} (m) = \sum_{\ell \geq |m|} \sum_{k=1}^{g(\ell)} |c_{k\ell m}|^2$$

ONDE A RESTRIÇÃO ($\ell \geq |m|$) É NECESSÁRIA PORQUE $|m| \leq \ell$

Método 2: Sem a suposição de que temos uma base $R_{kl}(r)$, podemos expandir apenas a parte angular, já que o momento angular só age nos ângulos.

PODEMOS EXPANDIR!

$$\psi(r, \theta, \phi) = \sum_{\ell=0}^{\infty} \sum_{m=-\ell}^{\ell} a_{\ell m}(r) Y_{\ell m}(\theta, \phi)$$

ONDE:

$$a_{\ell m}(r) = \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^{\pi} r \sin \theta d\theta Y_{\ell m}^*(\theta, \phi) \psi(r, \theta, \phi)$$

MAS, DE: $\psi(r, \theta, \phi) = \sum_{k, \ell, m} c_{k \ell m} R_{k \ell}(r) Y_{\ell m}(\theta, \phi)$

FICA CLARO QUE:

$$a_{\ell m}(r) = \sum_{k=1}^{\ell} c_{k \ell m} R_{k \ell}(r)$$

E

$$c_{k \ell m} = \int_0^{\infty} r^2 dr R_{k \ell}^*(r) a_{\ell m}(r) \quad (\text{COMPARE COM A EXPRESSÃO ANTERIOR DE } c_{k \ell m})$$

MAS:

$$\int_0^\infty r^2 dr |\psi_{km}(r)|^2 = \int_0^\infty r^2 dr \sum_{k'=1}^{q(e)} C_{k'km}^* R_{k'e}^*(r) \sum_{k=1}^{q(e)} C_{k'm} R_{ke}(r)$$

$\underbrace{C_{k'km}^* C_{k'm}}$

$$= \sum_{k'km} C_{k'km}^* C_{k'm} \int_0^\infty r^2 dr R_{k'e}^*(r) R_{ke}(r)$$

$\underbrace{\delta_{k'k}} \quad (\text{VER LA ATRAS})$

$$= \sum_k |C_{k'm}|^2 = P_{L_1^2, L_2^2}(\lambda, m)$$

$$\Rightarrow P_{L_1^2, L_2^2}(\lambda, m) = \int_0^\infty r^2 dr |\psi_{km}(r)|^2$$

QUE NAO DEPENDE DE TERMOS UMA BASE RADIAL.

SE MEDIRMOS APENAS L^2 :

$$P_{L^2}(x) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} \int_0^{\infty} r^2 dr |a_{em}(r)|^2$$

SE MEDIRMOS APENAS L_z :

$$P_{L_z}(m) = \sum_{l \geq |m|} \int_0^{\infty} r^2 dr |a_{em}(r)|^2$$

Método 3 (medida apenas de L_z): expandindo apenas em ϕ

NESSE CASO, ESCREVEMOS OS HARMÔNICOS ESFERICOS:

$$Y_{\ell m}(\theta, \phi) = Z_{\ell m}(\theta) \frac{e^{im\phi}}{\sqrt{2\pi}}$$

DE TAL FORMA QUE:

$$\int_0^{2\pi} d\phi \frac{e^{-im'\phi}}{\sqrt{2\pi}} \frac{e^{im\phi}}{\sqrt{2\pi}} = \delta_{m,m'}$$

$$\int_0^{\pi} \sin\theta d\theta Z_{\ell'm}^*(\theta) Z_{\ell m}(\theta) = \delta_{\ell,\ell'}$$

ASSIM! $\psi(\ell, \theta, \phi) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} b_m(\ell, \theta) \frac{e^{im\phi}}{\sqrt{2\pi}}$

ONDE: $b_m(\ell, \theta) = \int_0^{2\pi} d\phi \frac{e^{-im\phi}}{\sqrt{2\pi}} \psi(\ell, \theta, \phi)$

DA EXPRESSÃO DE C_{km} :

$$C_{km} = \int_0^{\infty} r^2 dr \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta R_{ke}(r) Y_{km}^*(\theta, \phi) \psi(r, \theta, \phi)$$

E DE $Y_{km}(\theta, \phi) = Z_{km}(\theta) \frac{e^{im\phi}}{\sqrt{2\pi}}$

E DE:

$$\psi(r, \theta, \phi) = \sum_{k, l, m} C_{km} R_{ke}(r) Y_{km}(\theta, \phi)$$

$$b_m(r, \theta) = \sum_{k, l \geq |m|} C_{km} R_{ke}(r) Z_{km}(\theta) = \sum_{k \geq m} \alpha_{km}(r) Z_{km}(\theta)$$

CONSIDERE AGORA A INTEGRAL:

$$\int_0^{\pi} \sin \theta d\theta \underbrace{|b_m(r, \theta)|^2}_{b_m^*(r, \theta) b_m(r, \theta)} = \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta \sum_{k \geq |m|} \alpha_{km}^*(r) Z_{km}^*(\theta) \sum_{l \geq |m|} \alpha_{lm}(r) Z_{lm}(\theta)$$

$$= \sum_{k, l} \alpha_{km}^*(r) \alpha_{lm}(r) \delta_{k, l} = \sum_k |\alpha_{km}(r)|^2$$

FINALMENTE:

$$P_{L_0}(m) = \sum_{n \geq |m|} \int_0^\infty r^2 dr |a_{mn}(n)|^2$$

$$P_{L_0}(m) = \int_0^\infty r^2 dr \int_0^\pi \sin\theta d\theta |b_m(n, \theta)|^2$$

QUE NÃO DEPENDE NEM DE $R_{k\ell}(n)$ NEM DE $Z_{mn}(\theta)$.

Exemplos

A) $\psi(\lambda, \theta, \phi) = f(\lambda) g(\theta, \phi)$

VAMOS SUPOR, SEM PERDA DE GENERALIDADE, QUE

$$\int_0^\infty \lambda^2 d\lambda |f(\lambda)|^2 = 1$$

$$\int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \sin \theta d\theta |g(\theta, \phi)|^2 = 1$$

QUEERO AS VARIAS PROBABILIDADES DE MEDIDAS DE L^2 , L_3 .

MÉTODO 2: $g(\theta, \phi) = \sum_{l,m} d_{l,m} Y_{lm}(\theta, \phi)$

ONDE: $d_{l,m} = \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \sin \theta d\theta Y_{lm}^*(\theta, \phi) g(\theta, \phi)$

$$\Rightarrow \psi(\lambda, \theta, \phi) = \sum_{l,m} \underbrace{[d_{l,m} f(\lambda)]}_{a_{lm}(\lambda)} Y_{lm}(\theta, \phi)$$

PORTANTO:

$$\begin{aligned} P_{L^2, L_2}(e, m) &= \int_0^\infty r^2 dr |a_{e,m}(r)|^2 = \int_0^\infty r^2 dr |\psi_{e,m}|^2 |f(r)|^2 \\ &= |\psi_{e,m}|^2 \int_0^\infty r^2 dr |f(r)|^2 = |\psi_{e,m}|^2 \end{aligned}$$

1

NOTEM QUE O RESULTADO FINAL NÃO DEPENDE DE $f(r)$.

AS OUTRAS PROBABILIDADES DECORREN DA PRIMEIRA:

$$P_{L^2}(e) = \sum_{m=-e}^e |\psi_{e,m}|^2$$

$$P_{L_2}(m) = \sum_{e \geq |m|} |\psi_{e,m}|^2$$

$$(B) \psi(r, \theta, \phi) = f(r) h(\theta) k(\phi)$$

SUPONDO: $\int_0^\infty r^2 dr |f(r)|^2 = \int_0^\pi \sin \theta d\theta |h(\theta)|^2 = \int_0^{2\pi} d\phi |k(\phi)|^2 = 1$

ESSE É UM CASO ESPECIAL DO EXEMPLO (A).

$$d_{Q,m} = \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \sin \theta d\theta Y_{Q,m}^*(\theta, \phi) h(\theta) k(\phi)$$

MAS, SE QUI SERMOS MEDIR APENAS L_z , PODERÍAMOS USAR

O MÉTODO 3: $k(\phi) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} c_m \frac{e^{im\phi}}{\sqrt{2\pi}}$ ONDE:

$$c_m = \int_0^{2\pi} d\phi \frac{e^{-im\phi}}{\sqrt{2\pi}} k(\phi)$$

$$\Rightarrow \psi(r, \theta, \phi) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} \underbrace{[c_m f(r) h(\theta)]}_{b_m(r, \theta)} \frac{e^{im\phi}}{\sqrt{2\pi}}$$

PORTANTO:

$$P_{L_2}(m) = \int_0^\infty r^2 dr \int_0^\pi \sin\theta d\theta |b_m(r, \theta)|^2$$

$$= \int_0^\infty r^2 dr \int_0^\pi \sin\theta d\theta |c_{ml}|^2 |f(r)|^2 |h(\theta)|^2$$

$$P_{L_2}(m) = |c_{ml}|^2$$

A PROBABILIDADE NÃO DEPENDE DE $f(r) \in h(\theta)$.

COMO APLICAÇÃO DESESSE RESULTADOS, SUPONHA O CASO

$$h(\theta) = \frac{1}{\sqrt{2}} ; k(\phi) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}}$$

$$\int_0^{2\pi} d\phi |k(\phi)|^2 = 1 \quad \text{E} \quad \int_0^\pi \sin \theta |h(\theta)|^2 = \frac{1}{2} \int_0^\pi \sin \theta d\theta = 1$$

$$\psi(n, \theta, \phi) = \frac{f(n)}{\sqrt{4\pi}} \Rightarrow g(\theta, \phi) = h(\theta) k(\phi) = \frac{1}{\sqrt{4\pi}}$$

$$d_{l,m} = \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \sin \theta \text{ do } Y_{lm}^*(\theta, \phi) \frac{1}{\sqrt{4\pi}}$$

$$\text{MAS: } Y_{0,0}(\theta, \phi) = \frac{1}{\sqrt{4\pi}} \Rightarrow d_{0,0} = \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \sin \theta \text{ do } Y_{0,0}^*(\theta, \phi) Y_{0,0}(\theta, \phi)$$

$$\text{DE: } \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \sin \theta d\theta Y_{l'm'}^*(\theta, \phi) Y_{lm}(\theta, \phi) = \delta_{l,l'} \delta_{m,m'}$$

$$\Rightarrow d_{l,m} = \delta_{l,0} \delta_{m,0} \Rightarrow \text{MEDIDAS DE } L^2 \text{ E } L_z \text{ SÓ PODEM DAR } l=0 \text{ E } m=0 \text{ COMO RESULTADO}$$

COM PROBABILIDADE 1.

OUTRO EXEMPLO: $h(\theta) = \sqrt{\frac{3}{2}} \cos\theta$ $k(\phi) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}}$

PODE-SE MOSTRAR QUE AMBAS ESTÃO NORMALIZADAS.

$$g(\theta, \phi) = h(\theta)k(\phi) = \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \cos\theta = Y_{1,0}(\theta, \phi)$$

POR INSPEÇÃO.

$$\Rightarrow d_{q,m} = \delta_{q,1} \delta_{m,0}$$

ASSIM PODE-SE OBTER Q=1 E M=0 EM MEDIDAS

$$\text{DB } L^2, L_3$$

ÚLTIMO EXEMPLO: $h(\theta) = \frac{1}{\sqrt{2}}$ $k(\phi) = \frac{e^{i\phi}}{\sqrt{2\pi}}$

É OBVIO QUE $k(\phi) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} e_m \frac{e^{im\phi}}{\sqrt{2\pi}}$ $e_m = \delta_{m,1}$

\Rightarrow MEDIDAS DE L_2 DARÃO, COM PROBABILIDADE 1

$m=1$.

MAS E MEDIDAS DE L^2 ?

$$g(\theta, \phi) = \frac{e^{i\phi}}{\sqrt{4\pi}} = \sum_{l,m} d_{l,m} Y_{lm}(\theta, \phi)$$

$$d_{l,m} = \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi d\theta \sin\theta Y_{lm}^*(\theta, \phi) \frac{e^{i\phi}}{\sqrt{4\pi}}$$

$$= \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi d\theta \sin\theta Z_{lm}^*(\theta) \frac{e^{-im\phi}}{\sqrt{2\pi}} \frac{e^{i\phi}}{\sqrt{2\pi}} =$$

$$= S_{m,l} \int_0^{\pi} \sin^l \theta \cos^m \theta \frac{z_{lm}(\theta)}{\sqrt{2}}$$

↳ PODE SER CALCULADA A PARTIR DAS
EXPRESSÕES DE $z_{lm}(\theta)$

$$z_{lm}(\theta) = (-1)^m \sqrt{\frac{(2l+1)}{2} \frac{(l-m)!}{(l+m)!}} P_{lm}(\cos \theta)$$

ONDE $P_{lm}(x)$ SÃO AS CHAMADAS FUNÇÕES
ASSOCIADAS DE LEGENDRE.

COM ISSO, PODE-SE MOSTRAR QUE A
INTEGRAL EM θ É NÃO NULA PARA TODO
 l IMPAR E É ZERO SE l É PAR.

PORTANTO, MEDIDAS DE L^2 PODER RESULTAR EM
QUALQUER VALOR IMPAR DE λ COM PROBABILI-
DADES QUE PODEM SER CALCULADAS A
PARTIR DAS INTEGRAIS ACIMA.